

Más prácticas con Cutebot

En la wiki de la empresa de Cutebot: Elecfreaks https://elecfreaks.com/learn-en/microbitKit/smart_cutebot/index.html encontrarás 14 prácticas muy interesantes, que no podemos reproducir en este libro por tener los derechos reservados :

1. **Case 01: Move Forward or Reverse at the Full Speed**
 1. Una práctica sencilla que según el botón que aprietas en el microbit ejecuta una velocidad u otra
2. **Case 02: Speed Up Gradually**
 1. El cutebot va ganando velocidad
3. **Case 03: Dance in Figure-of-eight**
 1. El cutebot hace el recorrido de un 8
4. **Case 04: Run at Random**
 1. El cutebot danza de forma aleatoria
5. **Case 05: Automatic Headlights.**
 1. Si es de noche, se encienden las luces
6. **Case 06: Steering&Clearance Lamps.**
 1. Según los botones, las lámparas flashean 5 veces
7. **Case 07: Fall-arrest Cutebot.**
 1. En la wiki pone que el propósito es que cuando detecta el borde de la mesa, vuelve atrás y gira. **ATENCIÓN** no aconsejable hacerlo en una mesa, por el peligro de caída, se recomienda hacer una figura cerrada con cinta negra y el cutebot no saldrá del recinto.
8. **Case 08: Run Along the Black Line.**
 1. El típico siguelíneas
https://www.youtube.com/embed/Hz3S1Q7B_Ik
9. **Case 09: Autonomous Obstacle Avoidance.**
 1. El típico salva-obstáculos
10. **Case 10: Car Following with A Fixed Distance.**
 1. Cutebot se mueve siguiendo tu mano, manteniendo una distancia fija.
11. **Case 11: micro:bit Remote Control.**

1. coche teledirigido con otro microbit y los botones

<https://www.youtube.com/embed/36OzAa3aSN8>

12. [Case 12: Remote Control the Cutebot with micro:bit Accelerometer.](#)

1. el mismo ejemplo pero usando el acelerómetro (inclinación) en vez de los botones

13. (omitimos este ejemplo pues requiere un joystick no proporcionado en el kit)

14. [Case 14: IR Remote Control Car.](#)

1. coche teledirigido pero con el mando IR

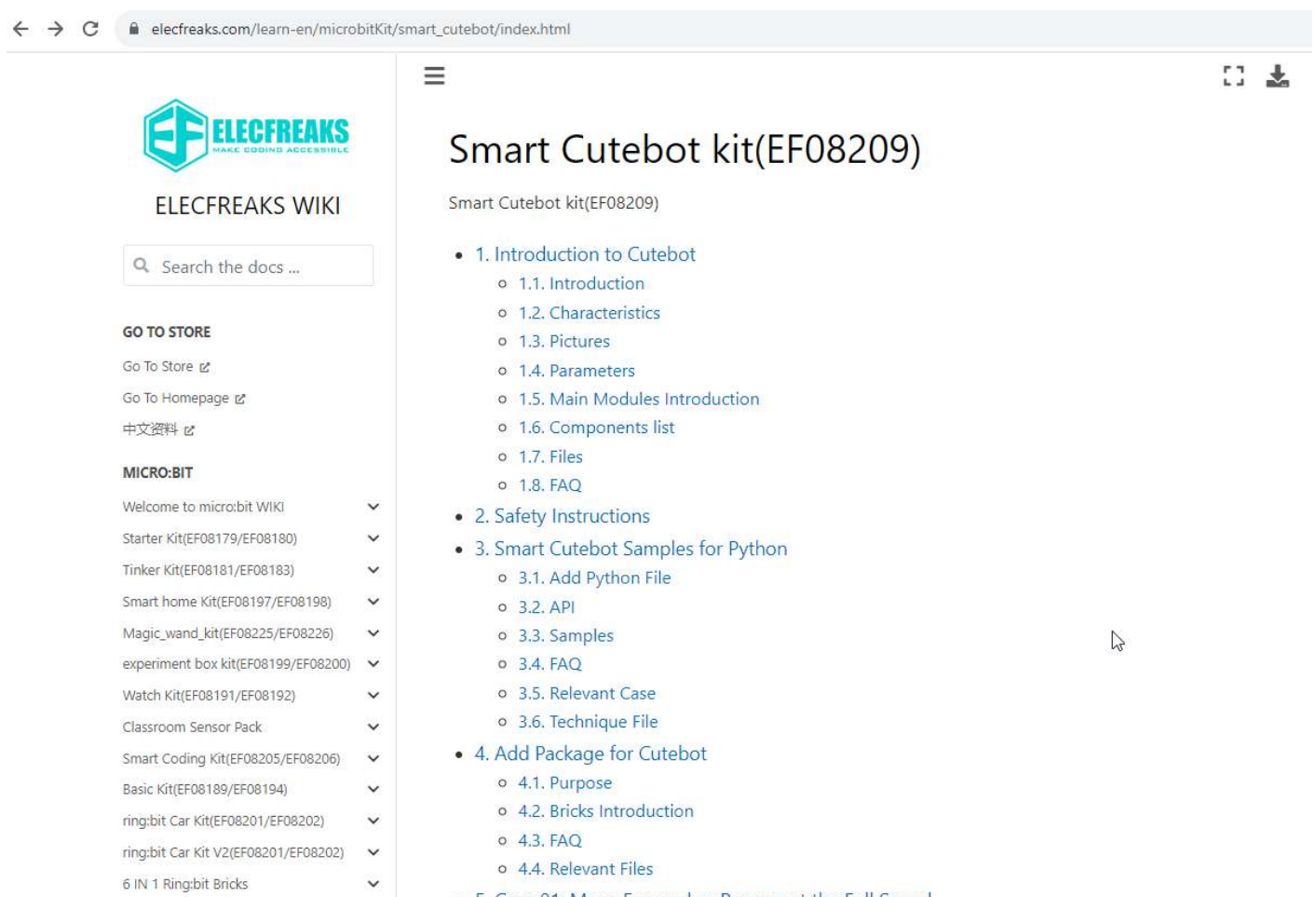
15. [Case15: Seeking the Light.](#)

1. Cutebot sigue la luz

https://www.youtube.com/embed/V9ng0_1IsiQ

Hay más retos pero con accesorios que no se proporciona en el kit básico

[Versión pdf](#)



← → ↻ elecfreaks.com/learn-en/microbitKit/smart_cutebot/index.html

ELEC FREAKS
MAKE CODING ACCESSIBLE

ELEC FREAKS WIKI

🔍 Search the docs ...

GO TO STORE

Go To Store [↗](#)

Go To Homepage [↗](#)

中文资料 [↗](#)

MICRO:BIT

Welcome to micro:bit WIKI [▼](#)

Starter Kit(EF08179/EF08180) [▼](#)

Tinker Kit(EF08181/EF08183) [▼](#)

Smart home Kit(EF08197/EF08198) [▼](#)

Magic_wand_kit(EF08225/EF08226) [▼](#)

experiment box kit(EF08199/EF08200) [▼](#)

Watch Kit(EF08191/EF08192) [▼](#)

Classroom Sensor Pack [▼](#)

Smart Coding Kit(EF08205/EF08206) [▼](#)

Basic Kit(EF08189/EF08194) [▼](#)

ring:bit Car Kit(EF08201/EF08202) [▼](#)

ring:bit Car Kit V2(EF08201/EF08202) [▼](#)

6 IN 1 Ring:bit Bricks [▼](#)

Smart Cutebot kit(EF08209)

Smart Cutebot kit(EF08209)

- 1. Introduction to Cutebot
 - 1.1. Introduction
 - 1.2. Characteristics
 - 1.3. Pictures
 - 1.4. Parameters
 - 1.5. Main Modules Introduction
 - 1.6. Components list
 - 1.7. Files
 - 1.8. FAQ
- 2. Safety Instructions
- 3. Smart Cutebot Samples for Python
 - 3.1. Add Python File
 - 3.2. API
 - 3.3. Samples
 - 3.4. FAQ
 - 3.5. Relevant Case
 - 3.6. Technique File
- 4. Add Package for Cutebot
 - 4.1. Purpose
 - 4.2. Bricks Introduction
 - 4.3. FAQ
 - 4.4. Relevant Files
- 5. Case 01: Move Forward or Reverse at the Full Speed

Revision #1

Created 2024-11-05 14:12:15 CET by Javier Quintana

Updated 2024-11-05 14:15:07 CET by Javier Quintana