

Cutebot

- [Montaje del kit](#)
- [Dos prácticas con Cutebot](#)
- [Más prácticas con Cutebot](#)
- [AI Lens Elec Freak](#)

Montaje del kit

a primera vez que se usa el kit viene sin montar, el ensamblaje es muy sencillo, mira este vídeo sobre todo a partir del minuto 2:00

<https://www.youtube.com/embed/0iudW1bcDo0>

2024-07-04 12_53_44-WhatsApp.png

<https://sketchfab.com/models/3e82875b2b96416dbf9f7ea390524042/embed>

[Cutebot - Modelo educativo](#) by [GmedranoTIC](#) on [Sketchfab](#)

Dos prácticas con Cutebot

Mira este vídeo:

- Del 0 al minuto 5:20 muestra cómo es Cutebot, montaje, y características
- 5:21 al 9:13 **Práctica 1: Luces y giros** : con los botones activa motores y luces
- 9:14 al final **Práctica 2: Ultrasonidos**: esquivar obstáculos con efecto sonoro luminoso

https://www.youtube.com/embed/JDhF_7QYrow

Agradecimientos a Guillermo Medrano gmedranotic.wordpress.com @GmedranoTIC autor de Logros en Educación <https://gmedranotic.wordpress.com/2023/05/15/iniciacion-robotica-basica-dos-practicas-con-cutebot/> Licencia CC-BY-NC-SA

Recomendamos que lo hagas, no son largos de realizar. Si la de ultrasonidos quieres algo sencillo evita obstáculos, puedes simplificarla al máximo:

[2024-06-25 09_15_11-Microsoft MakeCode for micro_bit.png](#)

Las dos prácticas del vídeo se pueden descargar en <https://github.com/GmedranoTIC/Microbit>, directamente seleccionando el archivo y pinchando con el botón derecho, «guardar enlace como»

[descarga-github.jpg](#)

Más prácticas con Cutebot

En la wiki de la empresa de Cutebot: Elecfreaks https://elecfreaks.com/learn-en/microbitKit/smart_cutebot/index.html encontrarás 14 prácticas muy interesantes, que no podemos reproducir en este libro por tener los derechos reservados :

1. **[Case 01: Move Forward or Reverse at the Full Speed](#)**
 1. Una práctica sencilla que según el botón que aprietas en el microbit ejecuta una velocidad u otra
2. **[Case 02: Speed Up Gradually](#)**
 1. El cutebot va ganando velocidad
3. **[Case 03: Dance in Figure-of-eight](#)**
 1. El cutebot hace el recorrido de un 8
4. **[Case 04: Run at Random](#)**
 1. El cutebot danza de forma aleatoria
5. **[Case 05: Automatic Headlights.](#)**
 1. Si es de noche, se encienden las luces
6. **[Case 06: Steering&Clearance Lamps.](#)**
 1. Según los botones, las lámparas flashean 5 veces
7. **[Case 07: Fall-arrest Cutebot.](#)**
 1. En la wiki pone que el propósito es que cuando detecta el borde de la mesa, vuelve atrás y gira. **ATENCIÓN** no aconsejable hacerlo en una mesa, por el peligro de caída, se recomienda hacer una figura cerrada con cinta negra y el cutebot no saldrá del recinto.
8. **[Case 08: Run Along the Black Line.](#)**
 1. El típico siguelíneas
https://www.youtube.com/embed/Hz3S1Q7B_Ik
9. **[Case 09: Autonomous Obstacle Avoidance.](#)**
 1. El típico salva-obstáculos
10. **[Case 10: Car Following with A Fixed Distance.](#)**
 1. Cutebot se mueve siguiendo tu mano, manteniendo una distancia fija.
11. **[Case 11: micro:bit Remote Control.](#)**
 1. coche teledirigido con otro microbit y los botones

<https://www.youtube.com/embed/36OzAa3aSN8>

12. **Case 12: Remote Control the Cutebot with micro:bit Accelerometer.**
 1. el mismo ejemplo pero usando el acelerómetro (inclinación) en vez de los botones
13. (omitimos este ejemplo pues requiere un joystick no proporcionado en el kit)
14. **Case 14: IR Remote Control Car.**
 1. coche teledirigido pero con el mando IR
15. **Case15: Seeking the Light.**
 1. Cutebot sigue la luz

https://www.youtube.com/embed/V9ng0_1lsiQ

Hay más retos pero con accesorios que no se proporciona en el kit básico

[Versión pdf](#)

[wikicutebot.jpg](#)

AI Lens Elecfreak

Existe en Aularagón un curso completo para manejar la AI LENS Elecfreak con Cutebot

Ver la web en <https://libros.catedu.es/books/cutebotai-lens>

Para maqueen hay que utilizar otro tipo de soporte, ver <https://libros.catedu.es/books/cutebotai-lens/page/soporte>

[cutebotailens.jpg](#)