3.3 Cableado esquema

Este es la parte más dificil !!!

https://giphy.com/embed/3o7abrH8o4HMgEAV9e

via GIPHY

Tenemos que conseguir unir los diferentes elementos con los pines del Robodyn:

- Los pines digitales D0,D1,D2,D3,D4,D5,D6,D7,D8,D9,D10,D11,D12,D13
- Los pines analógicos A0,A1,A2,A3,A4,A5,A6,A7
- Los pines de alimentación GND, VIN

Y tinen que ser estas conexiones y no otras para que sea compatible con mBlock y mBot planos de mBot :

3.3.1.- Tabla de conexiones

PIN	ELEMENTO
A0	
A1	
A1	
A2	
A3	Pines Echo y Trg del sensor ultrasonidos
A4	
A5	
A6	Al LDR

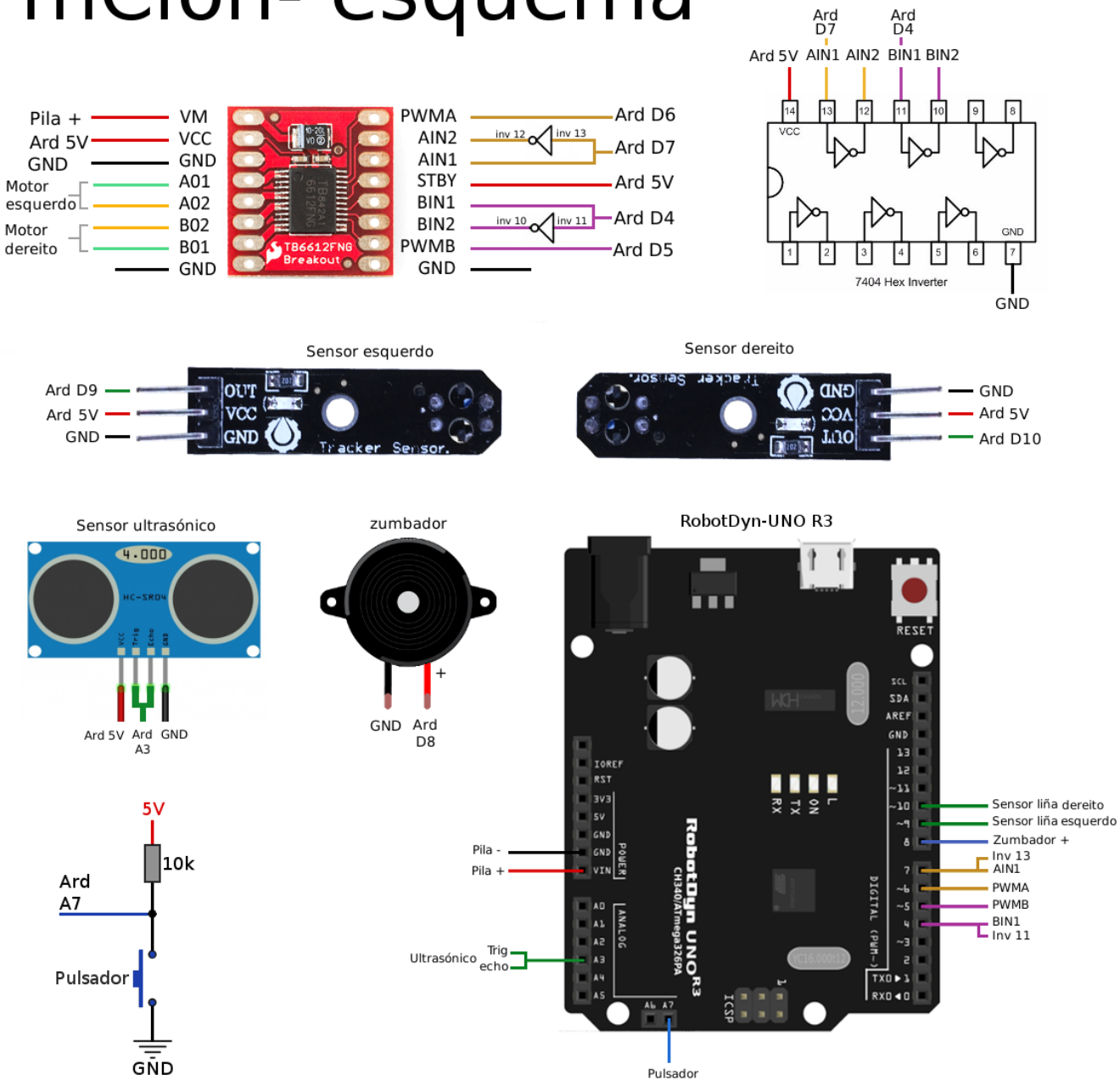
Copyright 2026

PIN	ELEMENTO
A7	Pulsador
D1	
D2	
D3	
D4	Pin BIN1 del driver B6612FNG y en pin 11 del 7404
D5	Pin PWMB del driver B6612FNG
D6	Pin PWMA del driver B6612FNG
D7	Pin AIN1 del driver B6612FNG y en pin 13 del 7404
D8	Buzzer
D9	Sensor izquierdo siguelineas
D10	Sensor derecho siguelineas
D11	Al servo del brazo
D12	
D13	Leds RGB

3.3.2.- Esquema elementos básicos

Copyright 2026

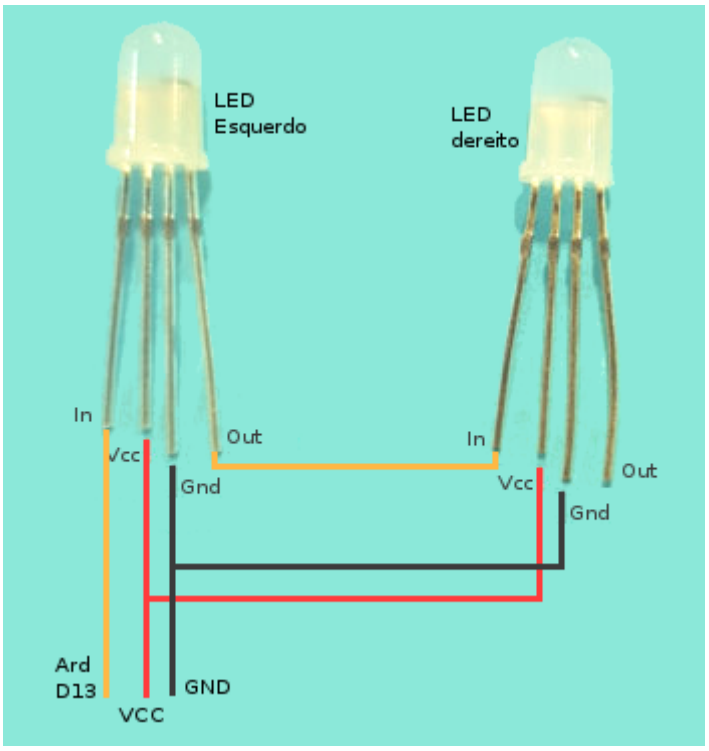
mClon- esquema



Fuente: https://mclon.org Maria L CC-BY-SA

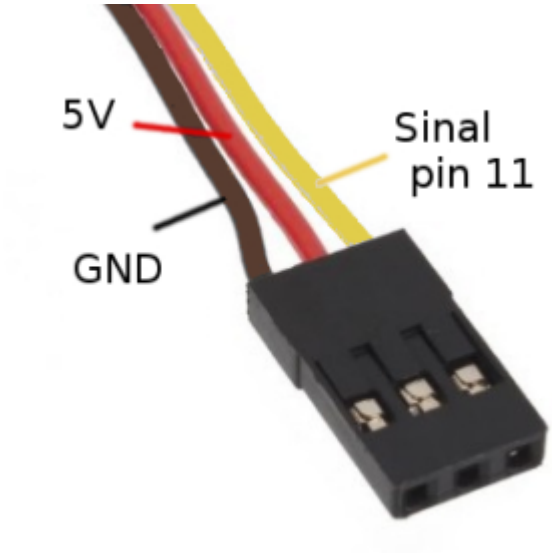
3.3.3 Esquema accesorios

Los dos leds RGB



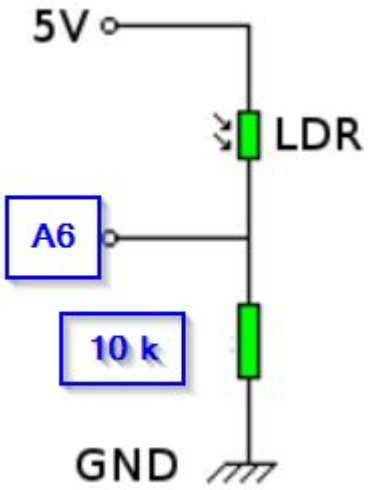
Fuente: https://mclon.org Maria L CC-BY-SA

El servo del brazo:



Fuente: https://mclon.org Maria L CC-BY-SA

El LDR :



Fuente: Adaptado de https://mclon.org Maria L CC-BY-SA

Revision #3
Created 2022-02-01 11:55:13 CET by Equipo CATEDU
Updated 2022-03-28 10:13:41 CEST by Equipo CATEDU

Copyright 2026