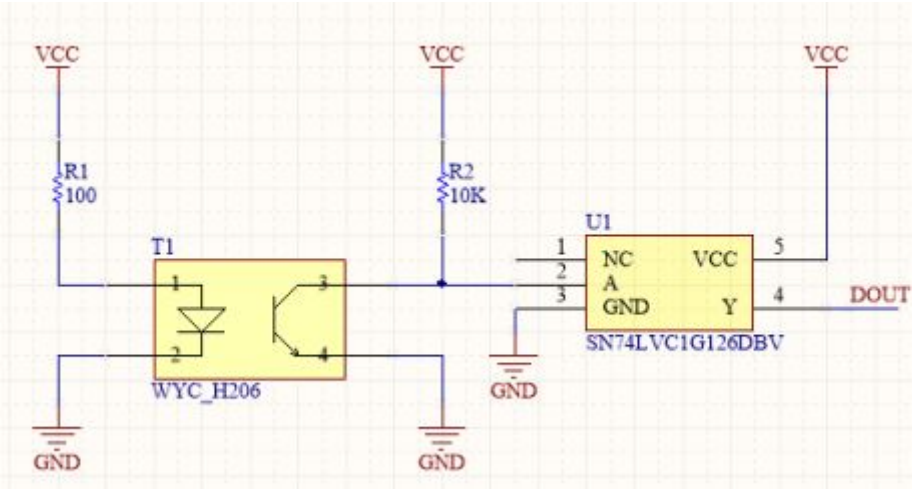
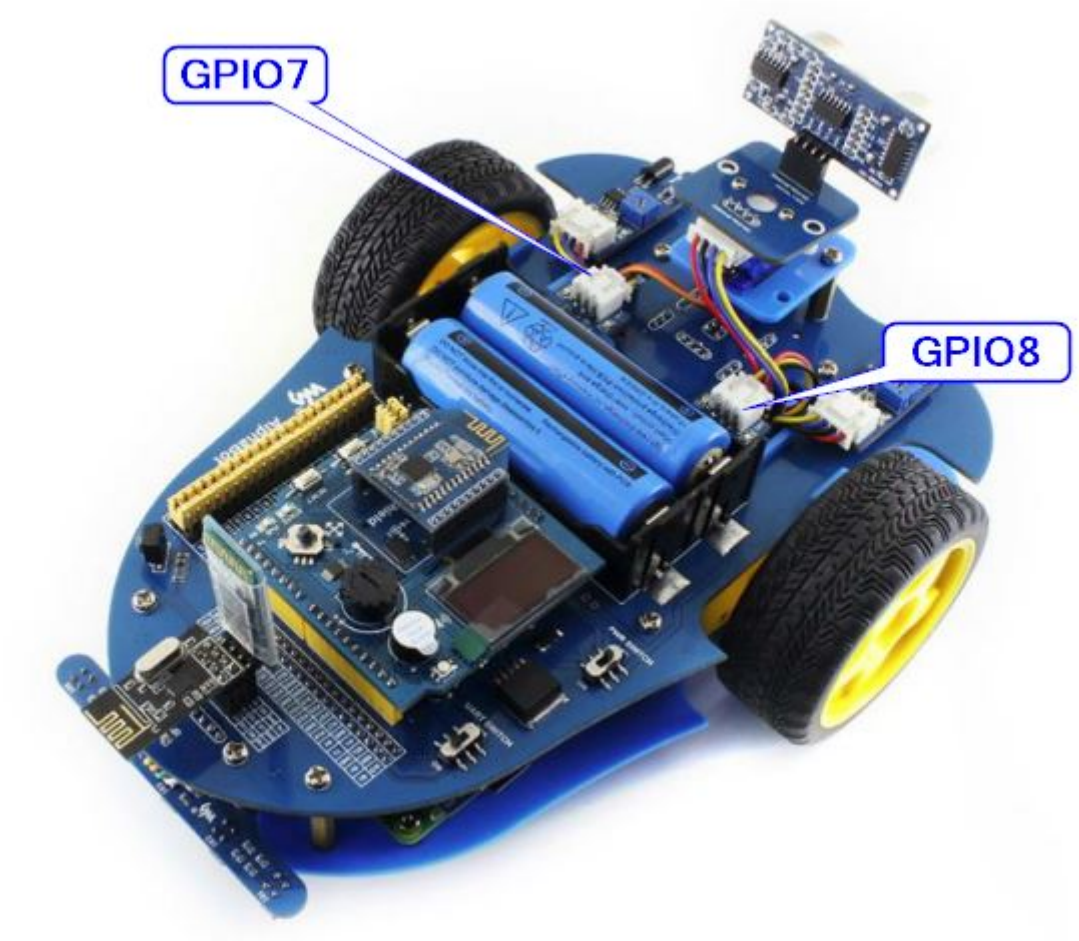
3.1 ¿Cómo funciona?

Las ruedas tienen un disco con agujeros, una parte es un diodo emisor de IR y el otro es un sensor fotoeléctrico tipo WYC-H206 que detecta los agujeros:



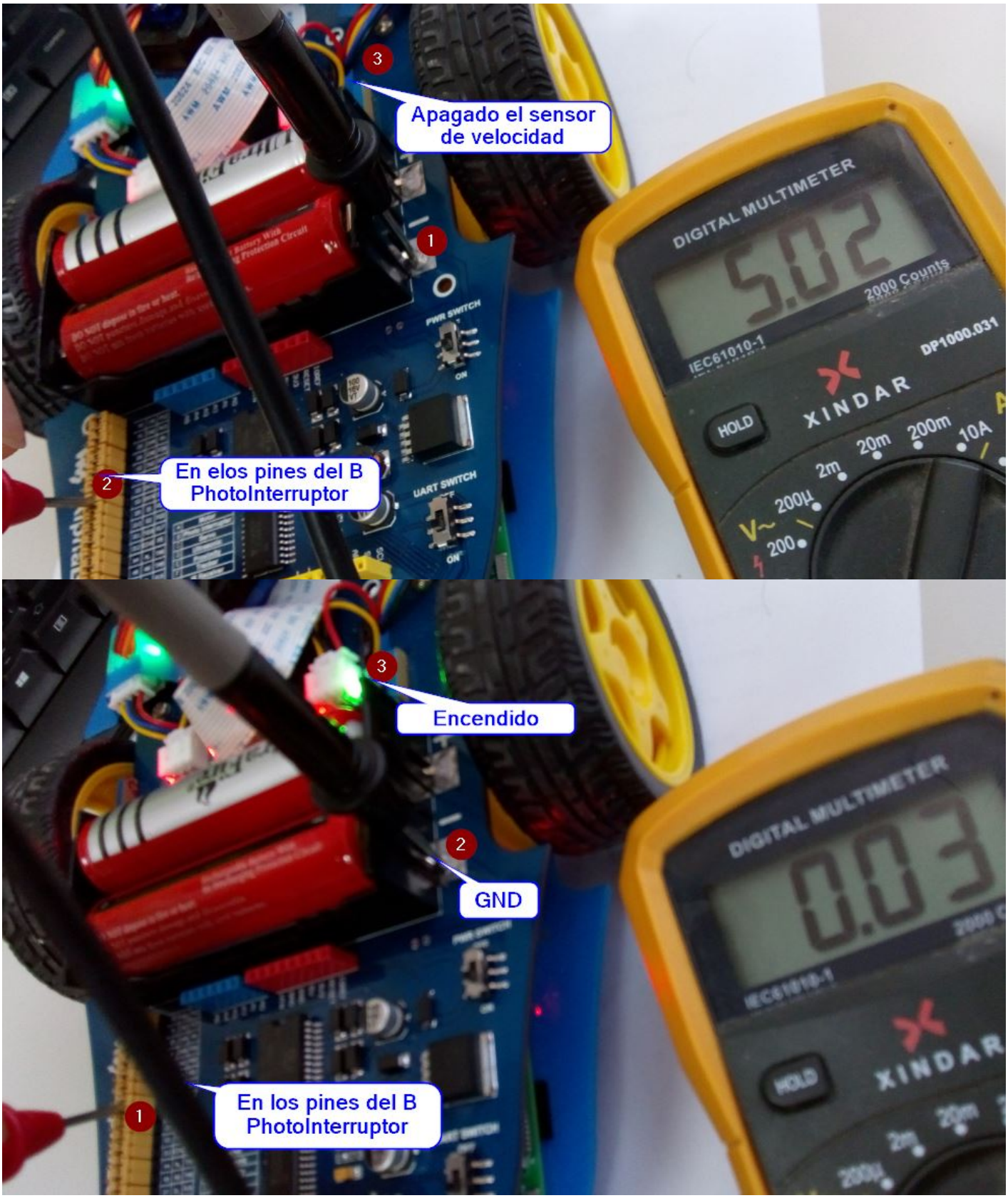
Están conectados a los siguientes GPIO: * Motor derecha GPIO7 * Motor izquierda GPIO8

Copyright 2026



Si te fijas en el esquema anterior, las resistencias, están con la configuración **PULL-UP** (aquí para saber + en el curso Arduino) ¿qué significa esto? pues que van al revés, cuando el circuito está encendido, o sea detecta agujero, estado ON transmite un 0 lógico, y al revés, cuando está apagado OFF transmite un 1 lógico, lo puedes ver mejor en estas fotografías:

Copyright 2026



Revision #1
Created 2022-02-01 08:40:43 CET by Equipo CATEDU
Updated 2022-02-01 08:40:43 CET by Equipo CATEDU

Copyright 2026